



# CATALOGO PRODOTTI

ASSERVIMENTI STANDARD ROBOT

*- 2008 -*



**-INDICE-**

<u>SLITTE SERIE L</u> .....	Pag. 2
<u>SLITTE SERIE M</u> .....	Pag. 3
<u>SLITTE SERIE P</u> .....	Pag. 4
<u>SLITTE INDEX</u> .....	Pag. 5
<u>ACCESSORI PER SLITTE</u> .....	Pag. 6
<u>COLONNA FISSA/ROTANTE</u> .....	Pag. 7
<u>POSIZIONATORE STR DOPPIO</u> .....	Pag. 8
<u>POSIZIONATORE STR SINGOLO</u> .....	Pag. 9
<u>STRUTTURA CON CONTROPUNTA</u> .....	Pag. 10
<u>TESTA MOTORIZZATA</u> .....	Pag. 11
<u>POSIZIONATORE A TORNIO</u> .....	Pag. 12
<u>POSIZIONATORE ROTANTE/INCLINABILE</u> .....	Pag. 13
<u>POSIZIONATORE ROTANTE/INCLINABILE BASSO</u> .....	Pag. 14
<u>POSIZIONATORE BASCULANTE</u> .....	Pag. 15
<u>POSIZIONATORE ROTANTE/INCLINABILE DOPPIO</u> .....	Pag. 16
<u>POSIZIONATORE A TORNIO DOPPIO (ORIZZONTALE)</u> .....	Pag. 17
<u>POSIZIONATORE A TORNIO DOPPIO (VERTICALE)</u> .....	Pag. 18
<u>POSIZIONATORE CON ROBOT CENTRALE</u> .....	Pag. 19
<u>POSIZIONATORE BASCULANTE DOPPIO</u> .....	Pag. 20
<u>ACCESSORI DI COMPLETAMENTO</u> .....	Pag. 21
<u>Informazioni, Contatti e Garanzia</u> .....	Pag. 22

## SLITTE per robot serie L

Portata: 300Kg (potenziabile fino a 600)  
 Ripetibilità:  $\pm 0.15$  mm.  
 Altezza da terra piano mobile: 280 mm.  
 Dimensioni in pianta: corsa + 1020mm x 820mm  
 Coppia consigliata per motore: 2,5 Nm –3000rpm  
 Attuatore: asse esterno con motore da 2.5Nm e 3000 rpm  
 Telaio di base: monolitico fino a corsa 18.000, in due (o più) parti per corse maggiori (\*)

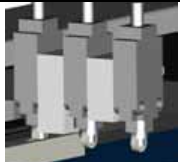


ARTICOLO	CORSA mm	VELOCITA' mt/minuto	N° PEZZI basamento
SL 10	1.000	40	1
SL 20	2.000	40	1
SL 30	3.000	40	1
SL 40	4.000	40	1
SL 50	5.000	40	1
SL 60	6.000	40	1
SL 70	7.000	40	1
SL 80	8.000	40	1
SL 90	9.000	40	1
SL 100	10.000	40	1
SL 110	11.000	40	1
SL 120	12.000	40	1
SL 130	13.000	40	1
SL 140	14.000	40	1
SL 150	15.000	40	1
SL 160	16.000	40	1
SL 170	17.000	40	1
SL 180	18.000	40	1
<b>OLTRE SL180</b>	> 18.000	40	2 O PIU'

**NOTE:**

(\*) Il telaio monolitico (per corse fino a 18.000mm non richiede alcun assemblaggio in fase di installazione finale, per corse oltre a 18.000 la macchina verrà spedita –dopo il collaudo- divisa in due o più parti da riassembleare in fase di installazione finale)

### Articoli Opzionali

<b>KPL</b>	Potenziamento per aumentare la portata a 600 Kg.	
<b>KSL</b>	Kit micro di sicurezza con staffa e cammes (da richiedere in base alle quantità e corsa) Micro utilizzati: Omron D4F-302-1D – (2NO+2NC)	

☞ Eventuali ulteriori accessori di completamento a pagina 5

## SLITTE per robot serie M

Portata: 1000Kg (potenziabile fino a 1400)  
 Ripetibilità:  $\pm 0.15$  mm.  
 Altezza da terra piano mobile: 315 mm.  
 Dimensioni in pianta: corsa + 1250mm x 1020mm  
 Coppia consigliata per motore: 2,5 Nm –3000rpm  
 Attuatore: asse esterno con motore da 2.5Nm e 3000 rpm  
 Telaio di base: monolitico fino a corsa 18.000, in due (o più) parti per corse maggiori a 18.000 (\*)

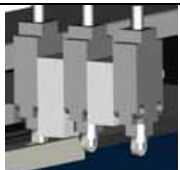


ARTICOLO	CORSA mm	VELOCITA' mt/minuto	N° PEZZI basamento
SM 10	1.000	30	1
SM 20	2.000	30	1
SM 30	3.000	30	1
SM 40	4.000	30	1
SM 50	5.000	30	1
SM 60	6.000	30	1
SM 70	7.000	30	1
SM 80	8.000	30	1
SM 90	9.000	30	1
SM 100	10.000	30	1
SM 110	11.000	30	1
SM 120	12.000	30	1
SM 130	13.000	30	1
SM 140	14.000	30	1
SM 150	15.000	30	1
SM 160	16.000	30	1
SM 170	17.000	30	1
SM 180	18.000	30	1
<b>OLTRE SM180</b>	> 18.000	30	2 O PIU'

**NOTE:**

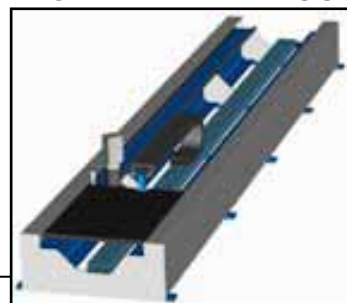
(\*) Il telaio monolitico (per corse fino a 18.000mm non richiede alcun assemblaggio in fase di installazione finale, per corse oltre a 18.000 la macchina verrà spedita –dopo il collaudo- divisa in due o più parti da riassembleare in fase di installazione finale)

### Articoli Opzionali

<b>KPM</b>	Potenziamento per aumentare la portata a 1400Kg.	
<b>KSM</b>	Kit micro di sicurezza con staffa e cammes (da richiedere in base alle quantità e corsa) Micro utilizzati: Omron D4F-302-1D – (2NO+2NC)	

🔧 Eventuali ulteriori accessori di completamento a pagina 5

## SLITTE per robot serie P (per robot di grande portata o per soluzioni con colonna e robot appeso(\*\*))



Attenzione: immagine in versione con colonna (\*\*)

Portata: 2500 Kg.

Ripetibilità:  $\pm 0.20$  mm.

Altezza da terra piano mobile: 440 mm

Dimensioni in pianta: corsa + 1500mm x 1320mm

Coppia consigliata per motore: 7,5 Nm –3000rpm

Attuatore: asse esterno con motore da 7.5Nm e 3000 rpm

Telaio di base: monolitico fino a corsa 18.000, in due (o più) parti per corse maggiori a 18.000 (\*)


ARTICOLO	CORSA mm	VELOCITA' mt/minuto	N° PEZZI basamento
SP 10	1.000	18	1
SP 20	2.000	18	1
SP 30	3.000	18	1
SP 40	4.000	18	1
SP 50	5.000	18	1
SP 60	6.000	18	1
SP 70	7.000	18	1
SP 80	8.000	18	1
SP 90	9.000	18	1
SP 100	10.000	18	1
SP 110	11.000	18	1
SP 120	12.000	18	1
SP 130	13.000	18	1
SP 140	14.000	18	1
SP 150	15.000	18	1
SP 160	16.000	18	1
SP 170	17.000	18	1
SP 180	18.000	18	1
<b>OLTRE SP180</b>	> 18.000	18	2 O PIU'

**NOTE:**

(\*) Il telaio monolitico (per corse fino a 18.000mm non richiede alcun assemblaggio in fase di installazione finale, per corse oltre a 18.000 la macchina verrà spedita –dopo il collaudo- divisa in due o più parti da riassembleare in fase di installazione finale)

(\*\*) L'eventuale colonna –fissa o rotante- non fa parte della slitta e va ordinata a parte

### Articoli Opzionali

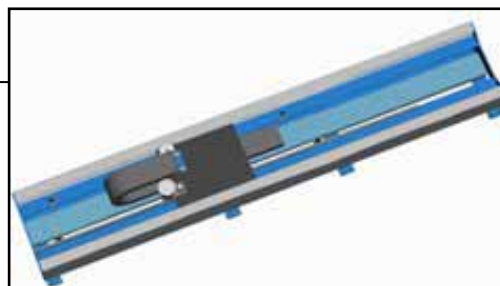
<b>KSP</b>	Kit micro di sicurezza con staffa e cammes (da richiedere in base alle quantità e corsa) Micro utilizzati: Omron D4F-302-1D – (2NO+2NC)	
------------	---	---

Eventuali ulteriori accessori di completamento a pagina 5

## SLITTE L, M o P In versione INDEX

*per realizzare applicazioni di robot su slitta senza la necessità di utilizzare assi esterni.*

*La soluzione index può essere applicata su tutta la gamma delle slitte serie L, M o P per corse come da tabelle relative*



Ripetibilità:  $\pm 0.05$  mm.

Passo INDEX: 1000 mm. (passi diversi su richiesta)

N° posizioni index: in base alla corsa secondo la formula 1+metri di corsa

Dimensioni in pianta: come da standard in base alla serie

Attuatore: Motore AC comandato da inverter + otturatore pneumatico

Alimentazione quadro: Monofase 200÷220V 50 Hz – 2,2 Kw - 24 VDC – 10 W

Telaio di base: monolitico fino a corsa 18.000, in due (o più) parti per corse maggiori a 18.000 (\*)

SERIE	ARTICOLO (da comporre)	VELOCITA' mt/minuto	N. POSIZ.
SL	SLI- (**)	30 mt./m	1+ corsa in metri
SM	SMI- (**)	25 mt./m	1+ corsa in metri
SP	SPI- (**)	15 mt./m	1+ corsa in metri



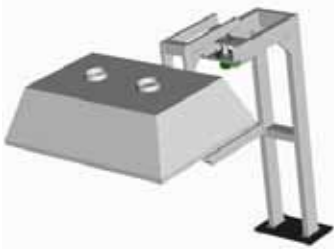




**NOTE :**

(\*) Il telaio monolitico (per corse fino a 18.000mm non richiede alcun assemblaggio in fase di installazione finale, per corse oltre a 18.000 la macchina verrà spedita –dopo il collaudo- divisa in due o più parti da riassembleare in fase di installazione finale)

(\*\*) = N° DECIMETRI DI CORSA

🔗 Eventuali ulteriori accessori di completamento a pagina 5

## ACCESSORI per completamento applicazioni su slitta

ARTICOLO	DESCRIZIONE	IMMAGINE ARTICOLO
<b>SCF-1212</b>	Cappa fissa da montare su montante supporto robot serie SR o SRP. Dimensioni cappa: 1200x1200x400mm	
<b>SCS-1818</b>	Cappa fissa scorrevole su supporti indipendenti e trascinata dal carro slitta. Dimensioni cappa: 1800x1800x400mm  Nota: la corsa utile della slitta viene ridotta di 500mm	
<b>SCR-1318</b>	Cappa rotante motorizzata index su tre posizioni per applicazioni su slitta e stazioni di lavoro contrapposte su entrambi i lati e frontale della slitta Dimensioni cappa: 1300x1800x400mm Nota: la corsa utile della slitta viene ridotta di 500mm	
<b>SR</b>	Supporto rialzo robot (versione standard H=400 mm.) con base per robot 350 x 350 mm. Aggiunta ogni 100 mm.	
<b>SRP</b>	Supporto rialzo robot (versione pesante H=400 mm.) con base per robot 420 x 420 mm. Aggiunta ogni 100 mm.	
<b>SPS</b>	Supporto puliscitorcia (versione a squadra)	
<b>MF</b>	Supporto fusto portata 250Kg Dimensioni: 870x600x200mm	
<b>KI</b>	Kit isolamento	



## COLONNA a terra (o su slitta serie P) per fissaggio robot

Portata: 300 Kg.  
Altezza piastra fissaggio robot: 2.850 mm.  
Sbraccio: 1.500 mm.



ARTICOLO
----------

C
---

## COLONNA ROTANTE a terra (o su slitta serie P) per fissaggio robot

Portata: 300 Kg.  
Altezza piastra fissaggio robot: 2.850 mm.  
Sbraccio: 1.500 mm.  
Alimentazione quadro: Monofase 200÷220 V / 50 Hz – 1,1 Kw  
24 VDC – 10 W  
Ripetibilità: ± 0,1 mm. su R = 500 mm da asse ralla



ARTICOLO	N° POSIZIONI	VELOCITA' POSIZ. 0/90°
CCR/3	3	~ 8 sec.
CCR/4	4	~ 8 sec.
CCR/6	6	~ 8 sec.



## POSIZIONATORE a doppia stazione fissa

N° Stazioni: 2  
Posizionamento: Index 0° / 180°  
 + otturatore orizzontale  
 (verticale per art. STR75 e STR150)  
Ripetibilità: ± 0,1 mm. su R = 500 mm.  
Piano appoggio: Piastra rettificata  
Alimentaz. quadro: Monofase 200÷220V 50 Hz – 2,2 Kw  
 24 VDC – 10 W

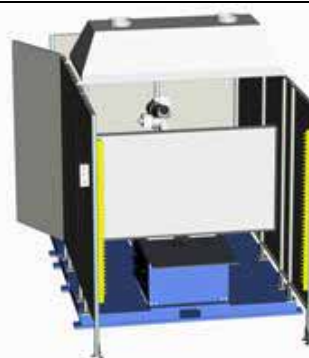


ARTICOLO	DIM.PIANO mm.	PORTATA CAD. STAZIONE	TEMPO PER 0° / 180°
<b>STR 75</b>	650x1200x14	75 Kg.	3 sec.
<b>STR 150</b>	800x1600x14	150 Kg.	4-5 sec.
<b>STR 300</b>	800x1600x24	300 Kg.	5-6 sec.
<b>STR 500</b>	800x1600x29	500 Kg.	6-7 sec.
<b>STR 750</b>	800x1600x34	750 Kg.	7-8 sec.

### Articoli Opzionali

ARTICOLO	DESCRIZIONE
<b>STRB</b>	Basamento collegamento posizionatore – robot (il supporto rialzo robot è da ordinare a parte)

*Tutti i modelli sono fornibili anche in cella completa di pareti laterali con porta e cappa e dotate di impiantistica elettrica funzionale e di sicurezza a bordo (vedi immagine a lato).  
 La soluzione in cella elimina le tempistiche di installazione e compatta le dimensioni dell'isola.*



## POSIZIONATORE a singola stazione fissa



(foto in versione completa di basamento e supporto robot)

<u>N° Stazioni:</u>	1
<u>Posizionamento:</u>	Index 0° / 90° + otturatore orizzontale (verticale per art.STR1/75 e STR1/150)
<u>Ripetibilità:</u>	± 0,1 mm. su R = 500 mm.
<u>Piano appoggio:</u>	Piastra quadrata rettificata 1000x1000 mm. (rotonda su richiesta)
<u>Paralampi:</u>	Non previsto ma fornibile su richiesta
<u>Alimentaz. quadro:</u>	Monofase 200÷220V 50 Hz – 2,2 Kw 24 VDC – 10 W

ARTICOLO	DIM.PIANO mm.	PORTATA	TEMPO PER 0°/90°
STR 1/75	1000x1000x14	75 Kg.	2,5 sec.
STR 1/150	1000x1000x14	150 Kg.	3 sec.
STR 1/300	1000x1000x19	300 Kg.	5 sec.
STR 1/500	1000x1000x21	500 Kg.	6 sec.
STR 1/750	1000x1000x24	750 Kg.	7 sec.

### Articoli Opzionali

ARTICOLO	DESCRIZIONE
STR1B	Basamento collegamento posizionario – robot (il supporto rialzo robot è da ordinare a parte)

## STRUTTURA

portante contropunta fissa  
(per testa motrice commerciale o per  
testa TM o posizionatore 1Ri )

Ø max. ruotabile: da 1600 a 2000mm  
(personalizzabile)

Velocità rotazione: in base al gruppo  
testa motrice

Supporto testa motrice: da definire in base  
al tipo di testa (non fornita) (\*\*)

Luce utile : 3.000 mm.



(immagine versione luce regolabile)

ARTICOLO (luce fissa)	PORTATA IN CONTROPUNTA Kg.	Ø TAVOLA CP. mm.
SPC250	250	280
SPC 500	500	280
SPC 1000	1.000	280
SPC 2000	2.000	680
SPC 4000	4.000	680

ARTICOLO (luce regolabile con guida ad alta precisione)	PORTATA IN CONTROPUNTA Kg.	Ø TAVOLA CP. mm.
SPC250-R	250	280
SPC 500-R	500	280
SPC 1000-R	1.000	280
SPC 2000-R	2.000	680
SPC 4000-R	4.000	680

(\*\*) L'eventuale supporto montante per fissaggio della testa sul telaio SPC non è compreso e va calcolato in base alla tipologia della testa stessa; indicativamente occorre considerare un costo fra € 1.500 e € 3.500 in base alla portata ed alle lavorazioni specifiche necessarie

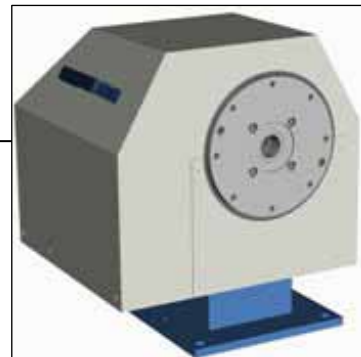
☛ Su richiesta sono fornibili vari accessori come mandrini per presa pezzo, lunette di sostegno, contropunte pneumatiche, esecuzioni speciali a disegno:



## TESTA MOTORIZZATA

Esclusa carpenteria di supporto.  
(Ideale in abbinamento con articoli SPC)

Totale assi installati: 1  
Diametro Tavole: da 280 a 680 mm.



S.M.D. Srl aggiorna costantemente i prodotti alle necessità del mercato. Le specifiche tecniche qui riportate sono perciò suscettibili a cambiamenti.

ARTICOLO	Portata Kg.	MT tavola Kgm	MF tavola Kgm	Veloc. Rotaz.	Ripetibil. suR=500	Tav. mm.	Motore 3000 rpm
TM125	125	28	60	22.5	±0,2	280	2.5Nm
TM 250	250	28 40	100	22.5 15	±0,2	280	2.5Nm
TM 500	500	40 80 100	200	15 8.5 5.5	±0,2	280	2.5Nm
TM 1000	1.000	180 210	350	10 8.5	±0,2	680	7.5Nm
TM 2000	2.000	290 360	550	6.25 5	±0,2	680	7.5Nm

⚠ L'eventuale supporto montante per fissaggio a terra o su telaio SPC non è compreso

SETTEMBRE 2008

## TORNIO con contropunta fissa



Totale assi installati: 1  
Diametro Tavole: da 280 a 680 mm.  
Ø max. ruotabile: da 1600 a 2000mm (personalizzabile)  
Rotazione Contropunta: Per trascinamento ( folle )  
Ripetibilità: ± 0,2 mm. su R = 500 mm.  
Rotazione Tavola Motrice: Asse esterno con motore 3000 rpm  
Luce utile: 3.000 mm.

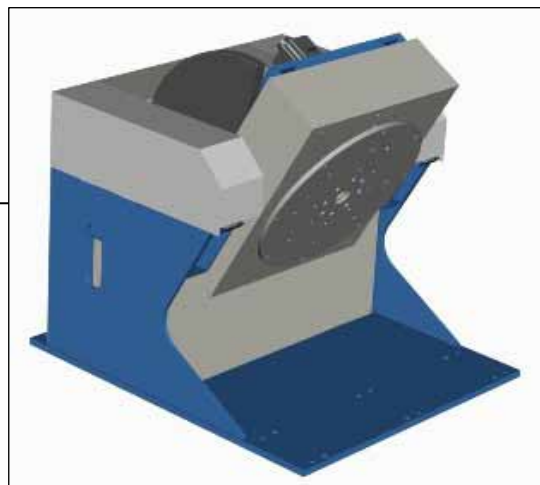
ARTICOLO (luce fissa)	Portata Sbalzo/cp Kg.	MT Kgm	MF Kgm	Velocità Rotazione Tavola RPM	Motore Nm
T125/CP250	125/250	28	60	22.5	2.5
T250/CP500	250/500	28 40	100	22.5 15	2.5
T500/CP1000	500/1000	40 80 100	200	15 8.5 6	2.5
T1000/CP2000	1000/2000	180 210	350	10 8.5	7.5
T2000/CP4000	2000/4000	290 360	550	6.25 5	7.5

ARTICOLO (luce regolabile con guida ad alta precisione)	Portata Sbalzo/cp Kg.	MT Kgm	MF Kgm	Velocità Rotazione Tavola RPM	Motore Nm
T125/CP250-R	125/250	28	60	22.5	2.5
T250/CP500-R	250/500	28 40	100	22.5 15	2.5
T500/CP1000-R	500/1000	40 80 100	200	15 8.5 6	2.5
T1000/CP2000-R	1000/2000	180 210	350	10 8.5	7.5
T2000/CP4000-R	2000/4000	290 360	550	6.25 5	7.5

☞ Su richiesta sono fornibili vari accessori come mandrini per presa pezzo, lunette di sostegno, contropunte pneumatiche, accessori a disegno:



## POSIZIONATORE a singola stazione rotante e inclinabile



N° Stazioni: 1  
Totale assi installati: n. 2  
Ripetibilità: ± 0,2 mm. su R = 500 mm.  
Diametro tavola: da 280 mm. a 680 mm.  
Corsa inclinatore: 0°/120°  
Attuatori: assi esterni  
 con motori 3000 rpm

ARTICOLO	Portata kg	MT(*) Tavola Kgm	MF (**) Tavola Kgm	Velocità Rotaz. rpm	Velocità Inclinaz. gradi/sec	Motori Nm
<b>300 1Ri</b>	300	80	120	8.5	29	2.5 2.5
<b>500 1Ri</b>	500	100	180	6	18	2.5 7.5
<b>750 1Ri</b>	750	180	330	10	30	7.5 7.5
<b>1000 1Ri</b>	1000	210	550	8.5	12	7.5 7.5

NOTE :

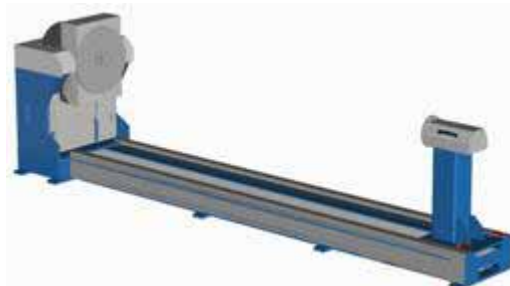
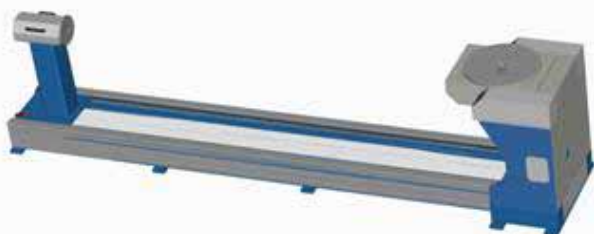
(\*) MT= momento torcente massimo applicabile calcolato dall'asse tavola

(\*\*) MF= momento flettente massimo applicabile calcolato dal piano tavola

### Articoli Opzionali

ARTICOLO	DESCRIZIONE
<b>RiB</b>	Basamento collegamento posizionatore – robot (il supporto rialzo robot è da ordinare a parte)

☞ Su richiesta sono abbinabili a strutture con contropunta per una soluzione roto-inclinabile o a tornio





## POSIZIONATORE a singola stazione rotante ed inclinabile con variazione di asse



N° Stazioni: 1  
Totale assi installati: n. 2  
Ripetibilità:  $\pm 0,2$  mm. su R = 500 mm.  
Diametro tavola: da 280 mm. a 680 mm.  
Corsa inclinatori: 0°/90°  
Variazione di asse in inclinazione: da 400 a 800mm (definibile in fase d'ordine compatibilmente con il dato MF)  
Attuatori: Assi esterni con motori 3000 rpm

ARTICOLO	Portata kg	MT(*) Tavola Kgm	MF(**) Tavola Kgm	Velocità Rotazione rpm	Velocità Inclinaz. gradi/sec	Motori Nm
<b>300 1RiB</b>	300	80	400	8.5	10	2.5 2.5
<b>500 1RiB</b>	500	100	800	6	7	2.5 7.5
<b>750 1RiB</b>	750	180	1300	10	5	7.5 7.5
<b>1000 1RiB</b>	1000	210	1800	8.5	3.5	7.5 7.5

NOTE :

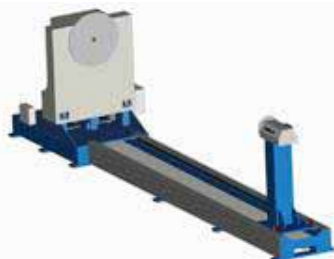
(\*) MT= momento torcente massimo applicabile calcolato dall'asse tavola

(\*\*) MF= momento flettente massimo applicabile calcolato dall'asse inclinatori; vè quindi tenuto conto del braccio applicato in base alla variazione di asse richiesta

**Articoli Opzionali**

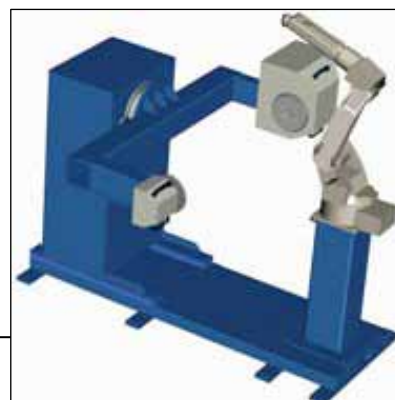
ARTICOLO	DESCRIZIONE
<b>RiBB</b>	Basamento collegamento posizionatore – robot (il supporto rialzo robot è da ordinare a parte)

☞ Su richiesta sono abbinabili a strutture con contropunta per una soluzione roto-inclinabile o a tornio





## POSIZIONATORE BASCULANTE a singola stazione rotante con o senza contropunta



<u>N° stazioni:</u>	1
<u>Totale assi installati:</u>	2
<u>Ripetibilità:</u>	+/- 0.2mm su R=500
<u>Diametro tavola:</u>	da 280mm a 680mm
<u>Luce utile fra i piattelli :</u>	1600 mm (standard versione con contropunta)
<u>Diametro massimo ruotabile:</u>	1000mm (standard)
<u>Attuatori:</u>	Assi esterni con motori 3000 rpm

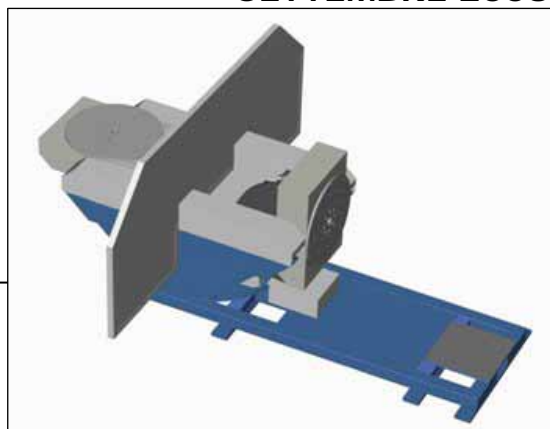
ARTICOLO	Portata Sbalzo/ cp cad.staz. Kg.	MF a sbalzo (dal piano tavola)	MT TAVOLE Kgm (dall'asse tavola)	Vel. Rotaz. RPM	MT BRACCI Kgm (dall'asse braccio)	Vel. Rotaz. braccio °/sec	Motori Nm
<b>1 BA250 -1016</b>	125/ 250	60	28 40	22.5 15	75	52	2.5 2.5
<b>1 BA 500 -1016</b>	250/ 500	100	28 40 80	22.5 15 8.5	140	27	2.5 2.5
<b>1 BA 1000 -1016</b>	500/ 1000	180	80 100	8.5 6	250	13	2.5 2.5
<b>1 BA 2000 -1016</b>	1000/ 2000	350	180 210	10 8.5	360	20	7.5 7.5

*NOTE:* La macchina standard è completa di contropunta.  
Il basamento di collegamento è fornito a parte. Il supporto robot è da ordinare a parte.

### Articoli Opzionali

ARTICOLO	DESCRIZIONE
<b>1BAB</b>	Basamento collegamento posizionatore – robot (il supporto rialzo robot è da ordinare a parte)
<b>1CPP</b> (N° 2 contropunte)	Contropunta mobile con volantino e cilindro pneumatico montato su guide rettificate e completo di protezioni

## POSIZIONATORE a doppia stazione rotante e inclinabile

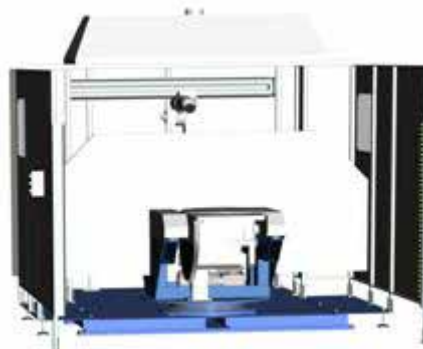


<u>N° Stazioni:</u>	2
<u>Posizionamento:</u>	Index 0° / 180° + otturatore orizzontale
<u>Totale assi installati:</u>	n. 4
<u>Ripetibilità:</u>	± 0,2 mm. su R = 500 mm.
<u>Diametro tavole:</u>	da 280 mm. a 680 mm.
<u>Corsa inclinatori:</u>	0°/120°
<u>Alimentazione quadro:</u>	monofase 200 ÷ 220 V / 50 Hz – 2,2 Kw / 24 VDC – 10 W
<u>Attuatori:</u>	Assi esterni con motori 3000 rpm

ARTICOLO	Portata cad.staz. Kg.	MT Tav. Kgm	MF Tav. Kgm	Veloc. Rotaz. Tavole RPM	Veloc. Inclinaz. Tavole gradi/sec.	Motori Nm	Tempo Scambio sec.
<b>300 2Ri</b>	300	80	120	8.5	29	2.5 2.5	8
<b>500 2Ri</b>	500	100	180	6	18	2.5 7.5	10
<b>750 2Ri</b>	750	180	330	10	30	7.5 7.5	12
<b>1000 2Ri</b>	1000	210	550	8.5	12	7.5 7.5	12

*NOTE: Il basamento di collegamento è fornito standard. Il supporto robot è da ordinare a parte.*

*Alcuni modelli sono fornibili anche in cella completa di pareti laterali con porta e cappa e dotate di impiantistica elettrica funzionale e di sicurezza a bordo (vedi immagine a lato).  
La soluzione in cella elimina le tempistiche di installazione e compatta le dimensioni dell'isola.*



## DOPPIO TORNIO DT (ad asse orizzontale)



N° stazioni: 2

Totale assi installati: 2

Ripetibilità: +/- 0.2mm su R=500

Posizionamento stazioni: index 0°/180° + doppio  
otturatore orizzontale (singolo per DT250 e 500-1016)

Diametro tavole: da 280 mm. a 680 mm.

Altezza da terra asse stazione carico(\*): da 800 mm. a 1250 mm.

Alimentazione quadro: Monofase 200÷220 V / 50 Hz – 2,2 Kw / 24 VDC – 10 W

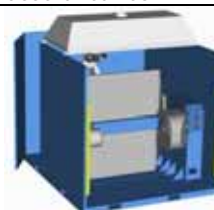
Attuatori: Assi esterni con motori da 2.5Nm e 3000 rpm

ARTICOLO	Portata a sbalzo/ in CP Kg. (cad.staz.)	MT Tav. Kgm	MF Tav. Kgm	Veloc. Rotaz. Tav. giri/ minuto	Tempo scambio sec.	Luce utile mm.
DT250 -1016	125/250	28 40	60	22.5 15	6/8	1000x1600
DT250 -1020	125/250	28 40	60	22.5 15	6/8	1000x2000
DT250 -1025	125/250	28 40	60	22.5 15	6/8	1000x2500
DT500 -1216	250/500	28 40 80	100	22.5 15 8.5	8/10	1200x1600
DT500 -1220	250/500	28 40 80	100	22.5 15 8.5	8/10	1200x2000
DT500 -1225	250/500	28 40 80	100	22.5 15 8.5	8/10	1200x2500
DT500 -1230	250/500	40 80	100	15 8.5	8/10	1200x3000
DT500 -1240	250/500	40 80	100	15 8.5	8/10	1200x4000
DT500 -1250	250/500	40 80	100	15 8.5	8/10	1200x5000
DT1000 -1225	500/1000	80 100	180	8.5 6	10/12	1200x2500
DT1000 -1230	500/1000	80 100	180	8.5 6	10/12	1200x3000
DT1000 -1240	500/1000	80 100	180	8.5 6	10/12	1200x4000
DT1000 -1250	500/1000	80 100	180	8.5 6	10/12	1200x5000

NOTE: (\*) E' possibile richiedere l'opz. "asse sghembo" (vedi foto) per abbass. l'asse di carico

Alcuni modelli sono fornibili anche in cella completa di pareti laterali con porta e cappa e dotate di impiantistica elettrica funzionale e di sicurezza a bordo (vedi immagine a lato).

La soluzione in cella elimina le tempistiche di installazione e compatta le dimensioni dell'isola.



## DOPPIO TORNIO DTV (ad asse verticale)

N° stazioni: 2

Totale assi installati: 2

Ripetibilità: +/- 0.2mm su R=500

Posizionamento stazioni: index 0°/180° +  
Otturatore orizzontale

Diametro tavole: 280 mm.

Altezza da terra asse stazione carico: da 800 mm. a 1250 mm.

Alimentazione quadro: Monofase 200÷220 V / 50 Hz – 2,2 Kw / 24 VDC – 10 W

Attuatori: Assi esterni con motori da 2.5Nm e 3000 rpm

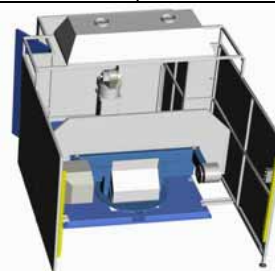


ARTICOLO	Portata a sbalzo/ in CP Kg. (cad.staz.)	MT Tav. Kgm	MF Tav. Kgm	Veloc. Rotaz. Tav. giri/ minuto	Tempo scambio sec.	Luce utile mm.
<b>DTV250 -1016</b>	125/250	28 40	60	22.5 15	6/8	1000x1600
<b>DTV250 -1020</b>	125/250	28 40	60	22.5 15	6/8	1000x2000
<b>DTV500 -1016</b>	250/500	28 40 80	100	22.5 15 8.5	8/10	1000x1600
<b>DTV500 -1220</b>	250/500	28 40 80	100	22.5 15 8.5	8/10	1200x2000
<b>DTV500 -1225</b>	250/500	28 40 80	100	22.5 15 8.5	8/10	1200x2500
<b>DTV1000 -1016</b>	500/1000	80 100	180	8.5 6	10/12	1000x1600
<b>DTV1000 -1220</b>	500/1000	80 100	180	8.5 6	10/12	1200x2000
<b>DTV1000 -1225</b>	500/1000	80 100	180	8.5 6	10/12	1200x2500

*NOTE : Il basamento di collegamento è fornito standard. Il supporto robot è da ordinare a parte.*

*Alcuni modelli sono fornibili anche in cella completa di pareti laterali con porta e cappa e dotate di impiantistica elettrica funzionale e di sicurezza a bordo (vedi immagine a lato).*

*La soluzione in cella elimina le tempistiche di installazione e compatta le dimensioni dell'isola.*



## DOPPIO TORNIO DTVRC (ad asse verticale)

**Brevettato**



N° stazioni: 2

Totale assi installati: 2

Ripetibilità: +/- 0.2mm su R=500

Posizionamento stazioni: index 0°/180° +  
Otturatore orizzontale

Diametro tavole: 280 mm.

Altezza da terra asse stazione carico: da 800 mm. a 1250 mm.

Alimentazione quadro: Monofase 200÷220 V / 50 Hz – 2,2 Kw / 24 VDC – 10 W

Attuatori: Assi esterni con motori da 2.5Nm e 3000 rpm

S.M.D. Srl aggiorna costantemente i prodotti alle necessità del mercato. Le specifiche tecniche qui riportate sono perciò suscettibili a cambiamento.

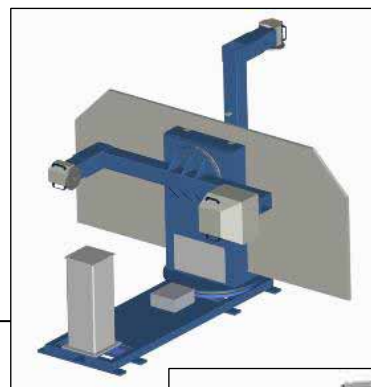
ARTICOLO	Portata a sbalzo/ in CP Kg. cad.staz.)	MT Tav. Kgm	MF Tav. Kgm	Veloc. Rotaz. Tav. rpm	Tempo scambio sec.	Luce utile mm.
DTVRC250-1016	125/250	28 40	60	22.5 15	8	1000x1600
DTVRC250-1020	125/250	28 40	60	22.5 15	8	1000x2000
DTVRC250-1220	125/250	28 40	60	22.5 15	8	1200x2000
DTVRC500-1016	250/500	28 40	100	22.5 15	10	1000x1600
DTVRC500-1220	250/500	28 40 80	100	22.5 15 8.5	10	1200x2000
DTVRC500-1225	250/500	28 40 80	100	22.5 15 8.5	10	1200x2500
DTVRC500-1230	250/500	28 40 80	100	22.5 15 8.5	12	1200x3000
DTVRC500-1520	250/500	40 80	100	15 8.5	10	1500x2000
DTVRC500-1525	250/500	40 80	100	15 8.5	12	1500x2500
DTVRC500-1530	250/500	40 80	100	15 8.5	12	1500x3000
DTVRC1000-1220	500/1000	80 100	180	8.5 6	12	1200x2000
DTVRC1000-1225	500/1000	80 100	180	8.5 6	12	1200x2500
DTVRC1000-1230	500/1000	80 100	180	8.5 6	12	1200x3000
DTVRC1000-1520	500/1000	80 100	180	8.5 6	12	1500x2000
DTVRC1000-1525	500/1000	80 100	180	8.5 6	12	1500x2500
DTVRC1000-1530	500/1000	80 100	180	8.5 6	12	1500x3000

**Articoli Opzionali:**

ARTICOLO	DESCRIZIONE
SP	Supporto per puliscitorcia (universale per qualsiasi DTVRC)



## POSIZIONATORE BASCULANTE a doppia stazione rotante



<u>N° stazioni:</u>	2
<u>Posizionamento stazioni:</u>	index 0°/180° + otturatore orizzontale
<u>Totale assi installati:</u>	4
<u>Ripetibilità:</u>	+/- 0.2mm su R=500
<u>Diametro dei piatti:</u>	280 mm.
<u>Luce utile fra i piatti :</u>	1600 mm.
<u>Diametro massimo ruotabile:</u>	1000mm
<u>Alimentazione quadro:</u>	Monofase 200÷220 V / 50 Hz – 2,2 Kw / 24 VDC – 10 W
<u>Attuatori:</u>	Assi esterni con motori da 2.5Nm e 3000 rpm

ARTICOLO	Portata Sbalzo/ cp cad.staz. Kg.	MF a sbalzo (dal piano tavola)	MT TAVOLE Kgm (dall'asse tavola)	Vel. Rotaz. RPM	MT BRACCI Kgm (dall'asse braccio)	Vel. Rotaz. braccio °/sec	Tempo scambio sec
<b>BA250 -1016</b>	125/ 250	60	28 40	22.5 15	75	52	7-8
<b>BA 500 -1016</b>	250/ 500	100	28 40 80	22.5 15 8.5	140	27	9
<b>BA 1000 -1016</b>	500/ 1000	180	80 100	8.5 6	250	15	10

*NOTE:* La macchina standard è completa di contropunta.

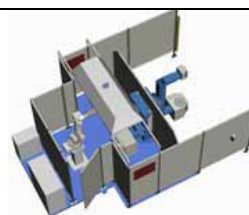
Il basamento di collegamento è fornito standard. Il supporto robot è da ordinare a parte.

### Articoli Opzionali:

ARTICOLO	DESCRIZIONE
<b>BAB</b>	Basamento aggiuntivo necessario solo per montaggio in asse sghembo (vedi immagine)
<b>CPP</b> (N°2 contropunte)	Contropunta mobile con volantino e cilindro pneumatico montato su guide rettificato e completo di protezioni







*Alcuni modelli sono fornibili anche in cella completa di pareti laterali con porta e cappa e dotate di impiantistica elettrica funzionale e di sicurezza a bordo (vedi immagine a lato).*

*La soluzione in cella elimina le tempistiche di installazione e compatta le dimensioni dell'isola.*



## ACCESSORI per completamento isola

**ACCESSORI**

ARTICOLO	DESCRIZIONE	FOTO
<b>SPF</b>	Supporto fascio cavi completo di bilanciatore. Regolabile in altezza, rotazione e precarico bilanciatore. Dotato di piastra per fissaggio a terra.	
<b>SR</b>	Supporto rialzo robot (versione standard H=400 mm.) con base per robot spianata 350 x 350 mm. Aggiunta ogni 100 mm.	
<b>SRP</b>	Supporto rialzo robot (versione pesante H=400 mm.) con base per robot spianata 450 x 450 mm. Aggiunta ogni 100 mm.	
<b>SPS</b>	Supporto puliscitorcia (versione a squadro)	
<b>SPT</b>	Supporto puliscitorcia (fissaggio a terra)	
<b>SPL</b>	Supporto pulsantiera (fissaggio a terra)	
<b>KI</b>	Kit isolamento	

S.M.D. Srl aggiorna costantemente i prodotti alle necessità del mercato. Le specifiche tecniche qui riportate sono perciò suscettibili a cambiamento.



Le condizioni di fornitura non sono inserite in questo catalogo ma fanno parte del listino.  
E' possibile richiedere informazioni, listino e condizioni di fornitura (termini di consegna, trasporti, pagamenti...) direttamente all'azienda:

**S.M.D. Srl Via S. Vitale 92/2 BUDRIO (BO)**  
**Tel. 051/801702**

### Email:

[smd@smd-it.com](mailto:smd@smd-it.com) indirizzo generale per informazioni commerciali, offerte, listini, etc. Referente: Masotti Marco

[amministrazione@smd-it.com](mailto:amministrazione@smd-it.com) per amministrazione e uff.acquisti materiale commerciale e materie prime. Referente: Cremonini Alba

[u.tecnico@smd-it.com](mailto:u.tecnico@smd-it.com) per informazioni tecniche, layout, disegni 2D, disegni 3D, uff.acquisti materiale elettrico, etc. Referente: Masotti Giuliano

**Web:** [www.smd-it.com](http://www.smd-it.com)

### GARANZIA

A testimonianza della buona qualità e buona costruzione delle macchine, la normale garanzia è prevista in **mesi 24** su un turno di lavoro di 8 ore con l'obbligo di riparare o sostituire- a ns. discrezione- i materiali che dovessero risultare difettosi. Per le apparecchiature non di ns. produzione valgono le garanzie a noi date dai fornitori delle stesse. La garanzia è esclusa per ogni inconveniente o danno provocati dal cattivo uso delle macchine, da irregolare o trascurata manutenzione e dalla normale usura dei materiali soggetti ad usura quali masse striscianti, raccordi rotanti, trasmissioni (riduttori, pignoni, corone, cremagliere) ecc..

